

Doç.Dr. YÜKSEL HACIOĞLU

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: [+90 212 473 7070](tel:+902124737070) Dahili: 18021

E-posta: yukselh@iuc.edu.tr

Web: <http://avesis.istanbulc.edu.tr/yukselh/>

Eğitim Bilgileri

Doktora, İstanbul Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği Anabilim Dalı, Türkiye 2004 - 2009
Yüksek Lisans, İstanbul Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği Anabilim Dalı, Türkiye 2002 - 2004
Lisans, İstanbul Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği Bölümü, Türkiye 1998 - 2002

Yabancı Diller

İngilizce, B2 Orta Üstü

Yaptığı Tezler

Doktora, Mekanik sistemlerin geri adımlamalı (backstepping) kontrolü, İstanbul Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği Anabilim Dalı, 2009
Yüksek Lisans, Bir robotun bulanık mantıklı kayan kipli kontrolü, İstanbul Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği Anabilim Dalı, 2004

Araştırma Alanları

Bilgi Sistemleri, Haberleşme ve Kontrol Mühendisliği, Kontrol ve Sistem Mühendisliği, Kontrol Sistemleri ve Enstrümantasyon , Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Doç.Dr., İstanbul Üniversitesi-Cerrahpaşa, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği Bölümü, 2018 - Devam Ediyor
Yrd.Doç.Dr., İstanbul Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği Bölümü, 2009 - 2018
Araştırma Görevlisi, İstanbul Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği Bölümü, 2002 - 2009

Verdiği Dersler

Dynamics, Lisans, 2016 - 2017
Makine Projesi II, Lisans, 2014 - 2015, 2015 - 2016
State Space Control Theory, Yüksek Lisans, 2014 - 2015, 2015 - 2016
Classical Control Theory, Yüksek Lisans, 2016 - 2017
Bitirme Projesi II, Lisans, 2013 - 2014, 2015 - 2016
Mekanik Sistemlerin Kontrolü, Lisans, 2014 - 2015, 2015 - 2016

Introduction to Mechanical Engineering, Lisans, 2015 - 2016
Dinamik, Lisans, 2015 - 2016
Bitirme Projesi I, Lisans, 2013 - 2014, 2014 - 2015
Tez Danışmanlığı, Doktora, 2014 - 2015
Makine Projesi I, Lisans, 2013 - 2014, 2014 - 2015
Metalurji Mühendisleri İçin Statik, Lisans, 2013 - 2014
Mühendislik Mekaniği, Lisans, 2013 - 2014
Makine Mühendisliğine Giriş, Lisans, 2012 - 2013
Metalurji Mühendisleri İçin Statik, Lisans, 2012 - 2013
Statik-Mukavemet, Lisans, 2012 - 2013
Makine Bilgisi, Lisans, 2012 - 2013
Mühendislik Mekaniği, Lisans, 2012 - 2013

Yönetilen Tezler

HACIOĞLU Y., MEKANİK SİSTEMLERİN YÜKSEK DERECELİ KAYAN KİPLİ KONTROLÜ, Doktora, H.Ömür(Öğrenci), 2016

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Fuzzy Logic Preanesthetic Risk Evaluation of Laparoscopic Cholecystectomy Operations**
SANDAL B., Hacıoglu Y., SALİHOĞLU Z., YAĞIZ N.
AMERICAN SURGEON, 2021 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- II. **Experimental investigation of biodynamic human body models subjected to whole-body vibration during a vehicle ride.**
Taskin Y., Hacıoglu Y., Ortes F., Karabulut D., Arslan Y. Z.
International journal of occupational safety and ergonomics : JOSE, cilt.25, ss.530-544, 2019 (SSCI İndekslerine Giren Dergi)
- III. **Fuzzy robust backstepping with estimation for the control of a robot manipulator**
HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.41, sa.10, ss.2816-2825, 2019 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- IV. **High order sliding mode control with estimation for vehicle active suspensions**
Ozer H. O. , Hacıoglu Y., Yagiz N.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.40, sa.5, ss.1457-1470, 2018 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- V. **Experimental evaluation of a fuzzy logic controller on a quarter car test rig**
Taşkın Y., Hacıoğlu Y., Yağız N.
JOURNAL OF THE BRAZILIAN SOCIETY OF MECHANICAL SCIENCES AND ENGINEERING, cilt.39, sa.7, ss.2433-2445, 2017 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- VI. **Suppression of structural vibrations using PDPI plus PI type fuzzy logic controlled active dynamic absorber**
Ozer H. O. , Hacıoglu Y., Yagiz N.
JOURNAL OF THE BRAZILIAN SOCIETY OF MECHANICAL SCIENCES AND ENGINEERING, cilt.38, sa.7, ss.2105-2115, 2016 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- VII. **Suppression of structural vibrations using PDPI + PI type fuzzy logic controlled active dynamic absorber**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
JOURNAL OF THE BRAZILIAN SOCIETY OF MECHANICAL SCIENCES AND ENGINEERING, cilt.38, ss.1-11, 2015 (SCI Expanded İndekslerine Giren Dergi)

- VIII. **Multiple-input multiple-output proportional-integral-proportional-derivative type fuzzy logic controller design for a twin rotor system**
Hacioglu Y.
JOURNAL OF VIBROENGINEERING, cilt.17, sa.6, ss.3104-3110, 2015 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- IX. **Control of a Biomimetic Robot Hand Finger: Classical, Robust, and Intelligent Approaches**
Arslan Y. Z. , TAŞKIN Y., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
HANDBOOK OF RESEARCH ON ADVANCEMENTS IN ROBOTICS AND MECHATRONICS, ss.475-499, 2015 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- X. **Adaptive backstepping control with estimation for the vibration isolation of buildings**
Hacioglu Y., Yagiz N.
JOURNAL OF VIBRATION AND CONTROL, cilt.18, sa.13, ss.1996-2005, 2012 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XI. **MIMO fuzzy sliding mode controlled dual arm robot in load transportation**
Hacioglu Y., Arslan Y. Z. , Yagiz N.
JOURNAL OF THE FRANKLIN INSTITUTE-ENGINEERING AND APPLIED MATHEMATICS, cilt.348, sa.8, ss.1886-1902, 2011 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XII. **Load transportation by dual arm robot using sliding mode control**
Yagiz N., Hacioglu Y., Arslan Y. Z.
JOURNAL OF MECHANICAL SCIENCE AND TECHNOLOGY, cilt.24, sa.5, ss.1177-1184, 2010 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XIII. **Fuzzy sliding mode control of a finger of a humanoid robot hand**
Arslan Y. Z. , Hacioglu Y., Yagiz N.
EXPERT SYSTEMS, cilt.26, sa.3, ss.291-303, 2009 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XIV. **Robust control of a spatial robot using fuzzy sliding modes**
Yagiz N., Hacioglu Y.
MATHEMATICAL AND COMPUTER MODELLING, cilt.49, ss.114-127, 2009 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XV. **Backstepping control of a vehicle with active suspensions**
Yagiz N., Hacioglu Y.
CONTROL ENGINEERING PRACTICE, cilt.16, sa.12, ss.1457-1467, 2008 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XVI. **Fuzzy Sliding-Mode Control of Active Suspensions**
Yagiz N., Hacioglu Y., Taskin Y.
IEEE TRANSACTIONS ON INDUSTRIAL ELECTRONICS, cilt.55, sa.11, ss.3883-3890, 2008 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XVII. **Prosthetic hand finger control using fuzzy sliding modes**
Arslan Y. Z. , Hacioglu Y., Yagiz N.
JOURNAL OF INTELLIGENT & ROBOTIC SYSTEMS, cilt.52, sa.1, ss.121-138, 2008 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XVIII. **PI+PD type fuzzy logic controlled dual-arm robot in load transfer**
Hacioglu Y., Arslan Y. Z. , Yagiz N.
STROJNISKI VESTNIK-JOURNAL OF MECHANICAL ENGINEERING, cilt.54, sa.5, ss.347-355, 2008 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XIX. **Sliding mode control of a finger for a prosthetic hand**
Yagiz N., Arslan Y. Z. , Hacioglu Y.
JOURNAL OF VIBRATION AND CONTROL, cilt.13, sa.6, ss.733-749, 2007 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XX. **The use of fuzzy-logic control to improve the ride comfort of vehicles**
Taşkın Y., Hacıoğlu Y., Yağız N.
STROJNISKI VESTNIK-JOURNAL OF MECHANICAL ENGINEERING, cilt.53, sa.4, ss.233-240, 2007 (SCI İndekslerine Giren Dergi)
- XXI. **Fuzzy sliding modes with moving surface for the robust control of a planar robot**
Yagiz N., Hacioglu Y.
JOURNAL OF VIBRATION AND CONTROL, cilt.11, sa.7, ss.903-922, 2005 (SCI İndekslerine Giren Dergi)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Determination of Preanesthetic High-Risk Using Fuzzy Risk Evaluation for Surgical Operations**
SANDAL B., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N., SALİHOĞLU E.
TÜRKİYE KLİNİKLERİ TIP BİLİMLERİ DERGİSİ, cilt.39, sa.1, ss.19-25, 2019 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- II. **Controlling the building model using high order sliding mode control optimized by multi objective genetic algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
Periodicals of Engineering and Natural Sciences, cilt.5, sa.3, ss.256-262, 2017 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- III. **Controlling the Building Model Using High Order Sliding Mode Control Optimized by Multi Objective Genetic Algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
Periodicals of Engineering and Natural Sciences, cilt.5, ss.256-262, 2017 (Hakemli Üniversite Dergisi)
- IV. **Control of Vehicle Active Suspensions with Actuator Delay via Distributed Backstepping**
SEZGİN A., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Journal of Science and Engineering Investigations, cilt.6, sa.69, ss.131-140, 2017 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- V. **Distributed Backstepping Control with Actuator Delay for Active Suspension System**
SEZGİN A., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
international journal of applied mathematics and informatics, cilt.10, ss.105-109, 2016 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- VI. **High Order Sliding Modes for Vehicle Suspensions via Optimized Super Twisting Algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Journal of Mechanical and Production Engineering (IJMPE), cilt.4, ss.47-52, 2016 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- VII. **High order sliding modes for vehicle suspensions via optimized super twisting algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Journal of Mechanical And Production Engineering, cilt.4, sa.8, ss.47-52, 2016 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)
- VIII. **Sliding Mode Control for Active Suspension System with Actuator Delay**
SEZGİN A., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Journal of Mechanical, Aerospace, Industrial, Mechatronic and Manufacturing Engineering, cilt.10, ss.1360-1364, 2016 (Diğer Kurumların Hakemli Dergileri)

Kitap & Kitap Bölümleri

- I. **Control of a Biomimetic Robot Hand Finger: Classical, Robust and Intelligent Approaches**
ARSLAN Y. Z. , HACIOĞLU Y., TAŞKIN Y., YAĞIZ N.
Handbook of Research on Advancements in Robotics and Mechatronics, Habib M. K., Editör, Iğy Global Publisher, Hershey, Pa, ss.475-499, 2015

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **PID control design for a cooling system**
SANDAL B., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
4th International Energy & Engineering Congress 2019, Gaziantep, Türkiye, 24 - 25 Ekim 2019, ss.214-222
- II. **Investigation of a heating system under on-off control**
SANDAL B., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Natural Science, Engineering and Materials Technology Conference (NEM 2019), İstanbul, Türkiye, 9

- 10 Eylül 2019, ss.42-51

- III. **Mathematical modelling and analysis of a heating system**
SANDAL B., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
Fourth International Conference on Advances in Mechanical Engineering: ICAME 2018, İstanbul, Türkiye, 19 - 21 Aralık 2018, ss.1626-1630
- IV. **Dynamic modelling and simulation of a cooling system**
SANDAL B., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
Fourth International Conference on Advances in Mechanical Engineering: ICAME 2018, İstanbul, Türkiye, 18 - 21 Aralık 2018, ss.1631-1636
- V. **Distributed Backstepping Approach for the Control of Half-Car Active Suspensions with Input Delay**
SEZGİN A., HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
2nd International Conference on Mechanical Engineering and Robotics Research (ICMERR 2017), Paris, Fransa, 11 - 13 Aralık 2017, ss.1-5
- VI. **Controlling the Building Model Using High Order Sliding Mode Control Optimized by Multi Objective Genetic Algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Conference on Engineering Technology and Innovation (ICETI 2017), Saraybosna, Bosna-Hersek, 22 - 26 Mart 2017, ss.229-235
- VII. **Controlling the building model using high order sliding mode control optimized by multi objective genetic algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Conference on Engineering Technology and Innovation, Sarajevo, Bosna-Hersek, 22 - 26 Mart 2017, ss.1-6
- VIII. **Controlling the Building Model Using High Order Sliding Model Control Optimized by Multi Objective Genetic Algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
International Conference on Engineering Technology and Innovation (ICETI 2017), Sarajevo, Bosna-Hersek, 22 - 26 Mart 2017, ss.1-6
- IX. **Optimized Super Twisting Algorithm for Active Suspension System of a Quarter Car Model**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
5th International Conference on Electrical, Computer, Mechanical and Mechatronics Engineering (ICE-2016), İstanbul, Türkiye, 1 - 02 Eylül 2016, ss.32
- X. **High order sliding modes for vehicle suspensions via optimized super twisting algorithm**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
The IRES - 63rd International Conferences on Engineering and Natural Science (ICENS), Amsterdam, Hollanda, 26 - 27 Haziran 2016, ss.5-10
- XI. **Suppression of Structural Vibrations Using Dynamic Absorber**
ÖZER H. Ö. , YAĞIZ N., HACIOĞLU Y.
International Conference on Engineering Vibration (ICOEV 2015), Ljubljana, Slovenya, 7 - 10 Eylül 2015, ss.897-907
- XII. **High order sliding mode control of a pendulum**
ÖZER H. Ö. , HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
ICE2015 - 2nd International Conference on Electrical, Computer, Mechanical and Mechatronics Engineering, İstanbul, Türkiye, 27 - 28 Ağustos 2015, ss.1-4
- XIII. **Suppression of Building Vibrations Using PD+PI Type Fuzzy Logic Controller**
HACIOĞLU Y.
FCTA 2014 International Conference on Fuzzy Computation Theory and Applications, Roma, İtalya, 22 - 24 Ekim 2014, ss.153-157
- XIV. **Control of vehicle active suspensions by using PD plus PI type fuzzy logic with sliding surface**
Hacıoğlu Y., Yağiz N.
1st International Conference on Mathematical Modelling in Physical Sciences (IC-MSQUARE), Budapest, Macaristan,

3 - 07 Eylül 2012, cilt.410

- XV. **Fuzzy sliding mode controllers for vibration suppression of buildings**
HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
XV Scientific Convention of Engineering and Architecture (CCIA 15), Havana, Küba, 29 Kasım - 03 Aralık 2010, cilt.1, ss.1
- XVI. **Robust geri adımlamalı kontrol ile robot yörünge takibi**
HACIOĞLU Y., YAĞIZ N.
Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı 2009, İstanbul, Türkiye, 13 - 16 Ekim 2009, cilt.1, ss.1
- XVII. **Sliding mode control of a vehicle with non-linearities**
YAĞIZ N., HACIOĞLU Y., TAŞKIN Y.
Sixth EUROMECH Nonlinear Dynamics Conference (ENOC-2008), Rusya
- XVIII. **Geri adımlamalı kontrol ile taşıtların seyir konforunun iyileştirilmesi**
YAĞIZ N., HACIOĞLU Y.
13. Ulusal Makina Teorisi Sempozyumu, Sivas, Türkiye, 7 - 09 Haziran 2007, cilt.1, ss.1
- XIX. **Simultaneous trajectory manipulation of a dual-arm robot using sliding mode control**
YAĞIZ N., HACIOĞLU Y., ARSLAN Y. Z.
Proceedings of the 12-th International Conference on Aerospace Sciences & Aviation Technology, Kahire, Mısır, 29 - 31 Mayıs 2007, cilt.1, ss.1-12
- XX. **PI-type fuzzy logic control of a dual arm robot**
Hacioglu Y., Arslan Y. Z. , Akan A., Yagiz N.
9th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modeling and Simulation, İstanbul, Türkiye, 27 - 29 Mayıs 2007, ss.42-43
- XXI. **Robust control of a prosthetic hand finger**
YAGIZ N., HACIOĞLU Y., ARSLAN Y. Z.
5th European Symposium on Biomedical Engineering, Yunanistan, ss.1-4
- XXII. **Vibration suppression of a vehicle with fuzzy sliding modes**
TAŞKIN Y., HACIOĞLU Y.
Proceedings of 5th International Symposium on Intelligent Manufacturing Systems, Türkiye, 1 - 04 Mayıs 2006, ss.1132-1140
- XXIII. **Modeling and control of a humanoid robot hand finger**
ARSLAN Y. Z. , Hacioglu Y.
5th International Symposium on Intelligent Manufacturing Systems, Sakarya, Türkiye, 1 - 04 Mayıs 2006, ss.1141-1149
- XXIV. **Bulanık mantıklı kayan kipli kontrol tasarımı ve robot yörünge takibinde uygulanması**
Hacioglu Y.
II. Mühendislik Bilimleri Genç Araştırmacılar Kongresi MBGAK 2005, İstanbul, Türkiye, 17 - 19 Kasım 2005, ss.325-335

Desteklenen Projeler

HACIOĞLU Y., SEZGİN A., YAĞIZ N., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Distributed Backstepping Approach for the Control of HalfCar Active Suspensions with Input Delay, 2017 - 2018

ARSLAN Y. Z. , TAŞKIN Y., HACIOĞLU Y., DOĞRU S. C. , CANSIZ E., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, MANDİBULA KONDİL KIRIKLARINDA KULLANILAN FARKLI FİKSASYON MALZEMELERİNİN MEKANİK DEĞERLENDİRMESİ, 2017 - 2017

HACIOĞLU Y., YAĞIZ N., ÖZER H. Ö. , Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, High Order Sliding Modes for Vehicle Suspensions via Optimized Super Twisting Algorithm, 2016 - 2016

HACIOĞLU Y., YAĞIZ N., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, İki serbestlik dereceli hava aracının kayan kipli kontrolü, 2014 - 2016

HACIOĞLU Y., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Suppression of building vibrations using PD+PI type fuzzy logic

controller, 2014 - 2014

HACIOĞLU Y., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Control of vehicle active suspensions by using PD+PI type fuzzy logic with sliding surface, 2012 - 2012

Kongre ve Sempozyum Katılımı Faaliyetleri

FCTA 2014 - International Conference on Fuzzy Computation Theory and Applications, Katılımcı, Roma, İtalya, 2014

Atıflar

Toplam Atıf Sayısı (WOS):448

h-indeksi (WOS):10